چنانچه یک سیستم را به عنوان سیستم فرمانده یا masterدر نظر بگیریم،و یک سیستم کاملا مشابه با ان را بعنوان سیستم پیرو یا slave در نظر بگیریم، با اعمال ورودي کنترلی مناسب به سیستم slave رفتار دینامیکی این دو سیستم بعد از مدت زمانی کاملاً با یکدیگر یکسان شده و متغیرهاي حالتslave پس از یک زمان گذرا به متغیرهای حالت سیستم master همگرا میگردند. به سیستم slave که قرار است خودش را با سیستم master همزمان کند سیستم پاسخ یا response ،به سیستم master راه انداز یا drive گفته می شود.

در این مبحث سیستم master همان سیگنال ECG سالم هستند که قرار است با RL سیگنال برادیکاردی و تاکیکاردی که slave است را به سیگنال ECG سالم تبدیل کند.

سیگنال کنترلی در اینجا reinforcement learning است با الگوریتم Q-Learning و MDPtoolbox بررسی میشود.