



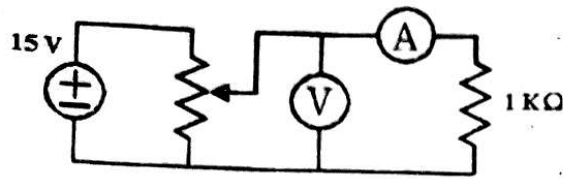
سال تحصیلی ۷۹ - ۱۳۷۸



دانشکده برق

آزمایشگاه مدار و اندازه گیری

موضوع: بررسی قانون اهم، قوانین ولتاژها و جریانهای کرشهف، قوانین تقسیم ولتاژ و تقسیم جریان:



شکل ۱

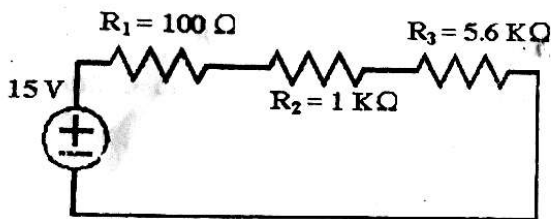
۱- مدار شکل (۱) را ببندید. با تغییر پتانسیومتر

مقادیر جریان و ولتاژ را برای ۵ نقطه بخوانید و آنها را در

جدول زیر یادداشت نمایید. سپس منحنی تغییرات $I = f(V)$ را

به ازای $R = \text{cte}$ رسم نمایید.

I [mA]	۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲	۱۳	۱۴	۱۵
V															



شکل ۲

۲- مدار شکل (۲) را ببندید. جریان را با آمپر متر

و ولتاژ دو سر هر یک از مقاومتها را با ولت متر مشخص کرده

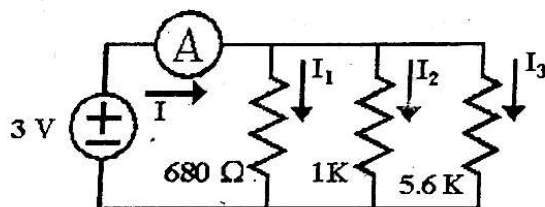
در مورد فرمول زیر برای هر کدام از مقاومتها تحقیق کنید.

$$V_R = \frac{R}{R_1 + R_2 + R_3} * V$$

۳- مدار شکل (۳) را ببندید.

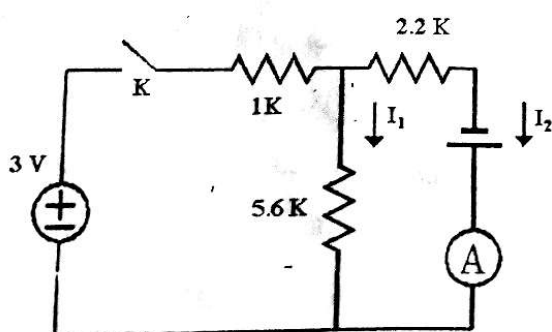
جریان را در هریک از شاخه ها و همچنین شاخه اصلی

پیدا کرده در مورد فرمول زیر برای هر شاخه تحقیق کنید.



شکل ۳

$$I_{R_3} = \frac{R_1 * R_2}{R_1 * R_2 + R_2 * R_3 + R_3 * R_1} * I$$



شکل ۴

۴- مدار شکل (۴) را ببندید. کلید K را وصل نمایید و

جریانهای I_1 و I_2 را از روی آمپر مترها بخوانید. سپس یکبار

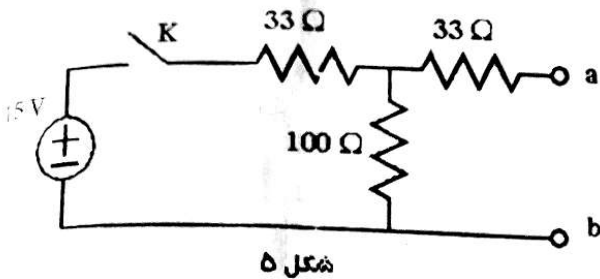
نوع ۱/۵ ولتی را و بار دیگر منبع سه ولتی را غیر فعال کرده

جریانهای I_1 و I_2 را بطور مجزا بخوانید و در مورد اصل جمع بندی

تحقیق نمایید.

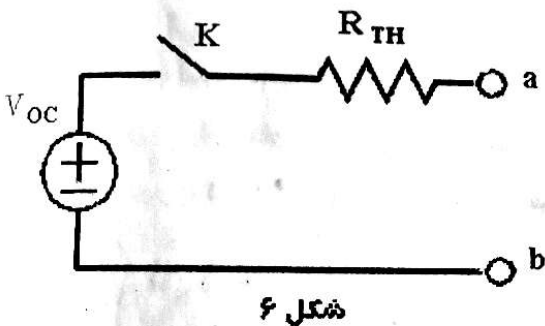
موضوع: بررسی مدار تونن و نورتن

۱- مدار شکل (۵) را بسازید. پس از وصل کلید K با اتصال کوتاه کردن دو نقطه a و b جریان I_{SC} (جریان اتصال کوتاه) اندازه گرفته و سپس با باز گذاشتن دو نقطه a و b V_{OC} (ولتاژ مدار باز) را با ولتمتر بخوانید. سپس با داشتن این مقدار R_{TH} را بدست آورید.



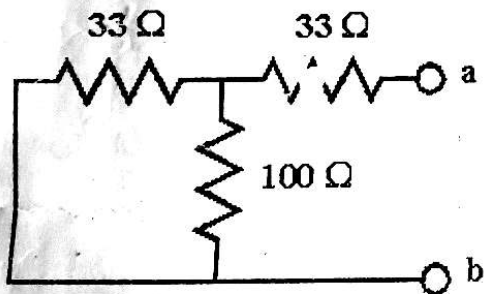
شکل ۵

۲- حال مدار شکل (۶) را با توجه به مقادیر بدست آمده از آزمایش ۱ ببندید. کلید را وصل کرده مجدداً همان مقادیر را بدست آورید و سپس با اعداد قبلی مقایسه نمایید. چه نتیجه ای میگیرید؟ بنویسید.



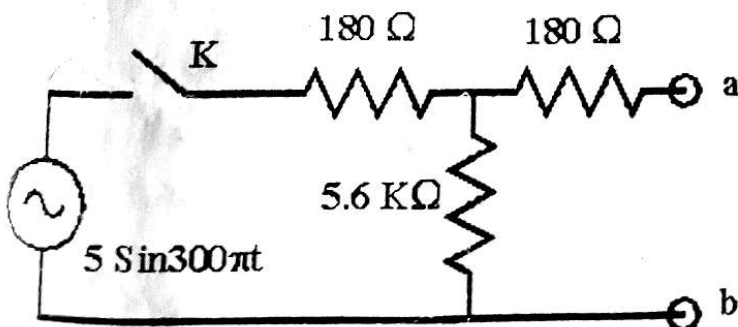
شکل ۶

۳- مدار شکل (۷) را غیر فعال کرده توسط اهمتر دیجیتالی مقاومت مدار شکل (۷) را اندازه گیری کنید و مقدار آنرا یادداشت نمایید. سپس نتیجه را با آزمایشهای قبلی مقایسه کرده، علت اختلافات احتمالی را بنویسید.



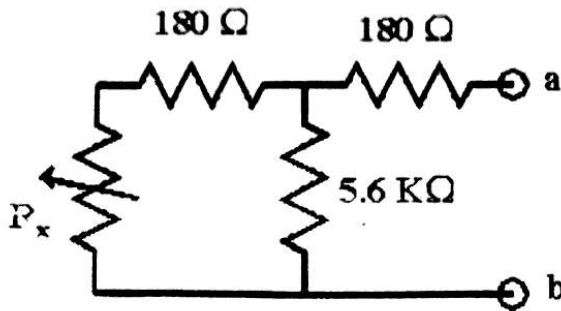
شکل ۷

۴- مدار شکل (۸) را ببندید و مراحل ۱ و ۲ و ۳ را در مورد این شکل مجدداً آزمایش نمایید. مشاهده میکنید که در این حالت نتایج آزمایشها خیلی با هم متفاوت است علت را ذکر کرده و در باره آن توضیح دهید.



شکل ۸

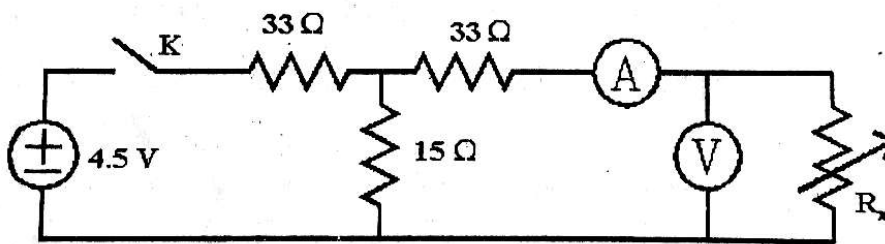
۵ - مدار شکل (۹) را ببندید. برای پیدا کردن مقاومت داخلی منبع تغذیه، مقاومت R_x را آنقدر تغییر دهید تا مقاومت مدار دقیقاً برابر R_{TH} (حالت ϵ) شود. سپس R_x را اندازه گیری کرده در مورد آن مختصراً توضیح دهید.



شکل ۹

۶ - مدار شکل (۱۰) را ببندید. پس از وصل کلید K

با تغییر مقاومت رثوستا، مقدار جریان عبوری از آن و مقدار ولتاژ دو سرش را بخوانید (جدول زیر را پر کنید). سپس مقدار توان جذب شده را در هر حالت محاسبه کنید و مقدار مقاومتی از رثوستا را که به ازای آن توان جذب شده به مقدار ماکزیمم رسیده است را پیدا کنید (برای این کار منحنی $P = f(R_x)$ را رسم نموده مقاومتی را که به ازای آن مقدار توان ماکزیمم شده است از روی منحنی پیدا کنید. سپس از طریق محاسبه نیز مقاومت ماکزیمم را بدست آورده با نتیجه فوق مقایسه نمایید در صورتیکه اختلافی مشاهده میکنید دلیل آن را ذکر کنید.

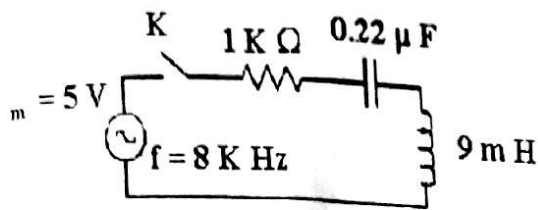


شکل ۱۰

I (mA)	30	27	26	22	21	19	18	16	15	14	13
V											
R											
P											

موضوع: آشنائی با اسیلوسکوپ و بررسی سلف و خازن در جریان مستقیم و متناوب

وسایل مورد نیاز: اسیلوسکوپ، سیگنال ژنراتور، آومتر، سلف و خازن، مقاومتهای مختلف.



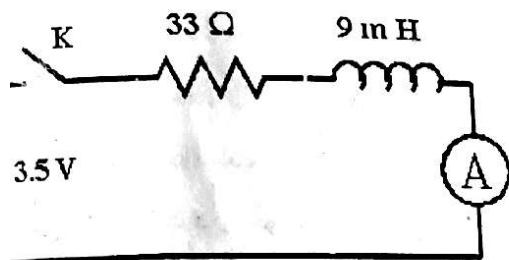
شکل ۱۱

۱ - مدار شکل (۱۱) را ببندید. اختلاف فاز بین ولتاژ

منبع و جریان مدار را در دو حالت زیر بدست بیاورید.

الف - هسته بطور کامل در داخل سلف.

ب - هسته خارج از سلف.



شکل ۱۲

۲ - مدار شکل (۱۲) را ببندید. در حالتی که هسته

داخل سلف نیست کلید 'K' را وصل کرده مقدار جریانی که

آمپر متر نشان میدهد بخوانید. همانطور که ملاحظه میکنید مقدار

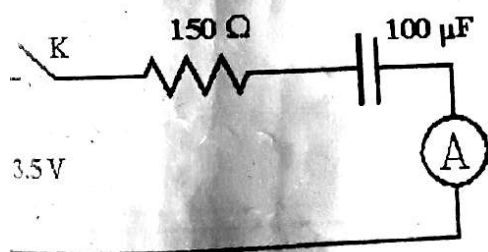
جریانی که آمپر متر نشان میدهد اندکی کمتر از

$V/R = 3.5/33$ میباشد. چرا؟

حال ولت متر را به دو سر سلف ببندید و مقدار آن را یادداشت نمایید.

سپس هسته را به تدریج داخل سلف برده مقادیر جریان و ولتاژ را

همزمان ملاحظه کنید، آیا تغییری در مقادیر جریان مشاهده مینمائید یا خیر. چرا؟



شکل ۱۳

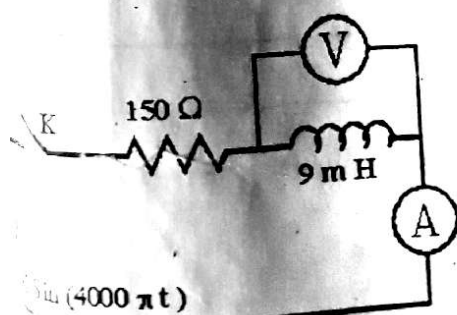
۳ - مدار شکل (۱۳) را ببندید (دقت کنید که پلاریته خازن رعایت

شود) پس از وصل کلید 'K'، انحراف عقربه آمپر متر را ملاحظه کنید و

در مورد آن توضیح دهید. حال ولت متر را دو سر خازن قرار داده ولتاژ

دو سر خازن را یادداشت نمایید. کلید را قطع نموده مجدداً ولتاژ دو

سر خازن را ملاحظه کنید و در باره مشاهدات خود توضیح دهید.



شکل ۱۴

۴ - مدار شکل (۱۴) را ببندید. در حالتی که هسته داخل سلف نیست کلید 'K'

را بسته مقادیر جریان و ولتاژ را بخوانید. سپس فرکانس سیگنال ژنراتور را

به ۱۰ برابر افزایش دهید و مجدداً مقادیر ولتاژ و جریان را بخوانید. حال

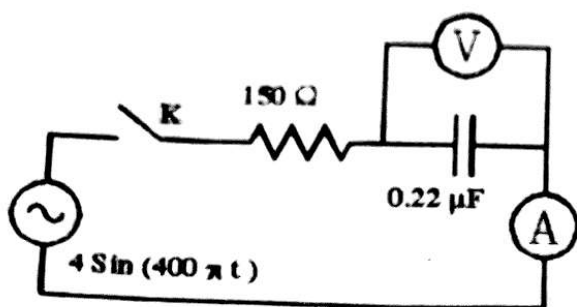
هسته را به تدریج داخل سلف برده و همزمان مقادیر جریان و ولتاژ را

ملاحظه کنید. چه نتیجه ای میگیرید؟ (بنویسید). هنگامی که هسته کاملاً در

داخل سلف قرار گرفته مجدداً مقادیر جریان و ولتاژ را بخوانید و یادداشت

کنید. در این حالت مقدار 'L' را بدست آورید.

۵ - مدار شکل (۱۵) را ببندید پس از وصل کلید K مقادیر جریان و ولتاژ را بخوانید. سپس فرکانس سیگنال ژنراتور را دو برابر کنید و مجدداً مقادیر را بخوانید. با مقایسه این آزمایش و آزمایش مرحله ۳ چه نتیجه ای میگیرید (بنویسید)؟



شکل ۱۵

۶ - مدار شکل (۱۶) را ببندید (هسته خارج از سلف).

پس از وصل کلید K

جریان مدار را اندازه گرفته و ولتاژ دو سر هر یک

از المانها را بخوانید. سپس دو نقطه a و b را به

یکی از کانالهای اسکوپ و دوسر b و c را به

کانال دیگر اسکوپ وصل کنید. حال کلید MODE

اسکوپ را در حالت (ALT) قرار دهید تا دو شکل

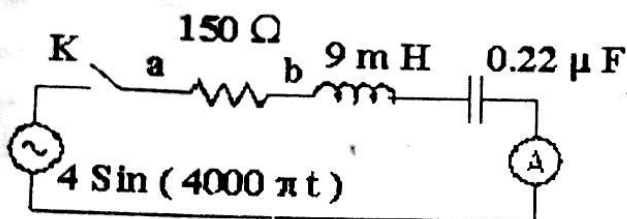
موج در زوی صفحه اسکوپ ظاهر شود از روی

دو شکل موج اختلاف فاز آنها را پیدا کنید. سپس

کلید سلکتور مربوط به فرکانس را در حالت X-Y قرار دهید و اختلاف فاز بین جریان و ولتاژ منبع را اندازه بگیرید و نتایج

دو حالت را با هم مقایسه کنید. حال مدار را از طریق محاسبه تحلیل کرده مقادیر جریان و ولتاژ دو سر هر المان و اختلاف

فاز بین جریان و ولتاژ کل مدار را بدست آورید.



شکل ۱۶

c

سئوالات آزمایش ۳:

۱- سلف در مدار جریان مستقیم چگونه عمل میکند؟

۲- ضریب خود القائی یک سلف به چه عواملی بستگی دارد؟

۳- خازن در مدار جریان مستقیم چگونه عمل میکند؟

۴- فرق خازن ایده ال با خازن واقعی و سلف ایده ال با سلف واقعی چیست؟

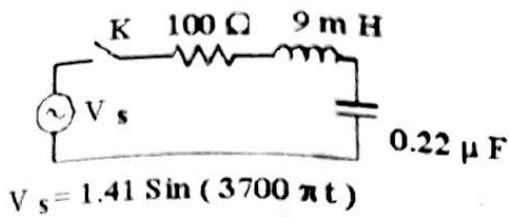
۵- در صورتیکه در آزمایش مرحله ۳ پلاریته خازن معکوس شود چه اتفاقی می افتد؟

۶- ظرفیت خازن بستگی به چه عواملی دارد؟

۷- سلف و خازن در مدارات جریان متناوب چگونه عمل میکند؟

۸- در مدار شکل (۱۶) به ازای چه فرکانسی جریان مدار و ولتاژ منبع همفاز میشوند؟

موضوع بررسی مدار RLC در جریان متناوب و تشخیص حالت رزونانس سری و موازی و بررسی حالت گذرای مدار RLC سری و موازی

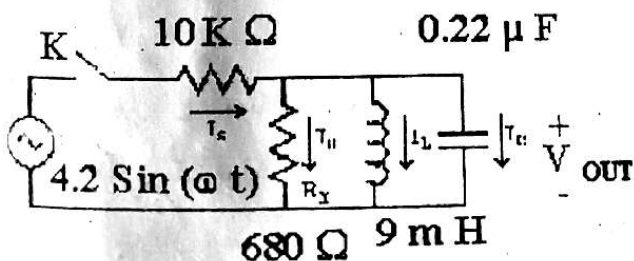


شکل ۱۷

۱ - مدار شکل (۱۷) را بسازید. پس از وصل کلید K در حالیکه هسته داخل سلف نیست جریان مدار و ولتاژ هر المان را اندازه گیری کنید سپس با تغییر فرکانس منبع، جدول زیر را کامل کرده با رسم منحنی $\cos(\phi) = X(f)$ نواحی سلفی و خازنی و اهمی و فرکانس رزونانس را مشخص کنید. ϕ اختلاف فاز مابین ولتاژ و جریان منبع میباشد. دقت کنید در طول آزمایش مقدار ولتاژ منبع ثابت باشد.

100	800	1500	2500	f_r	4300	6000	10 k	20 k

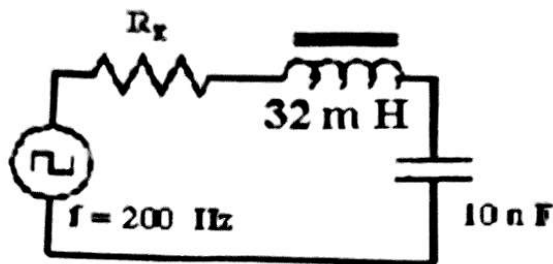
۲ - مدار شکل (۱۸) را بسازید. با تغییر فرکانس، جدول زیر را کامل کرده فرکانس رزونانس را مشخص کنید و به از $f = 3000 \text{ Hz}$ از طریق برداری V_s را بدست آورید. V_{OUT} را مبنا اختیار کرده سلف و خازن را ایده ال فرض نمائید همچنین به ازای $f = f_r$ جریانهای I_R , I_L , I_C را اندازه گیری نمائید.



شکل ۱۸

50	500	2000	3000	f_R	4000	6000	10 k	20 k

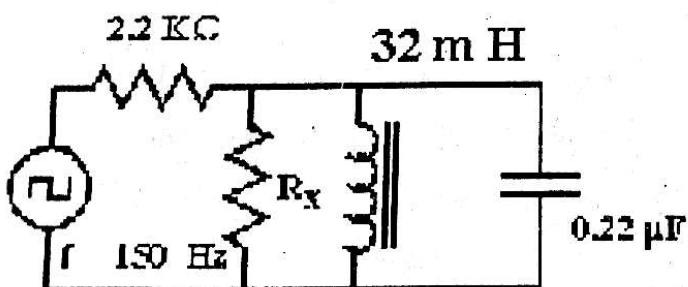
۳ - مدار شکل (۱۹) را ببندید (به جای R_x از یک جعبه مقاومت استفاده کنید) با اتصال یک کانال اسکوپ به دو سر R_x جریان مدار را میتوان مشاهده نمود. با تغییر مقدار R_x جریان مدار را به حالت میراثی بحرانی برسانید. شکل موج ظاهر شده را رسم و مقدار R_x را در این حالت یادداشت کنید.



شکل ۱۹

سپس $R_x = 560 \Omega$ قرار دهید و شکل موج جریان را رسم کنید. در این حالت با استفاده از منحنی مقدار ω_d را بدست آورید. بار دیگر $R_x = 7 k \Omega$ قرار داده و شکل موج جریان را رسم و بیان کنید که مدار در چه حالتی میباشد. تذکر در تمام مراحل این آزمایش رسم شکل موجها بطور تقریبی و فقط برای یک پریود کافیست.

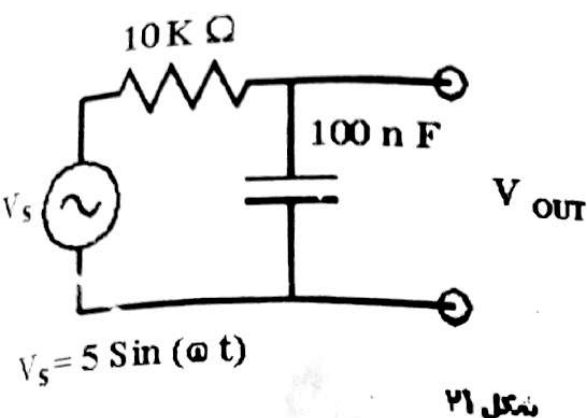
۴ - مدار شکل (۲۰) را ببندید (بجای R_x از یک جعبه مقاومت استفاده کنید) ابتدا با تغییر مقاومت R_x و مشاهده لثاژ دو سر مدار موازی مدار را به حالت میراثی بحرانی برسانید. شکل موج را رسم کرده و مقدار R_x را یادداشت نمایید. سپس با قرار دادن $R_x = 10 k \Omega$ شکل موج را رسم کرده و مقدار ω_d را از روی شکل موج بدست آورید. بار دیگر $R_x = 100 \Omega$ قرار داده و شکل موج ولتاژ را رسم کنید و بیان کنید مدار در چه حالتی است.



شکل ۲۰

آزمایش شماره ۵:

موضوع: بررسی پاسخ فرکانس مدارهای RL و RC (فیلترهای بالا گذر و پائین گذر)

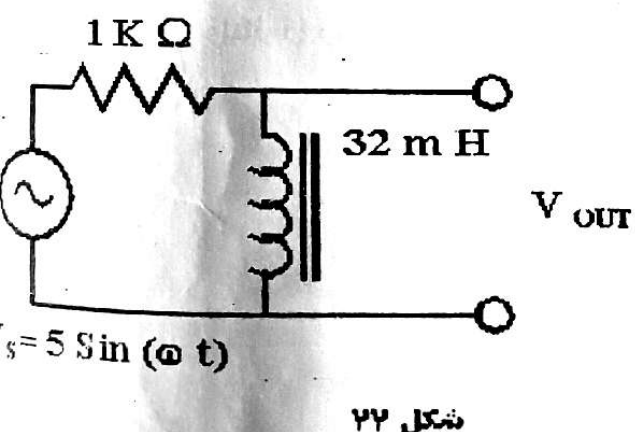


۱ - مدار شکل ۲۱ را بسازید. فرکانس منبع را 10 Hz در نظر گرفته، خروجی مدار را به یک کانال اسکوپ و ورودی آن را به کانال دیگر آن وصل کنید. حال با تغییر فرکانس ورودی - تغییرات V_{OUT} و اختلاف فاز بین V_{OUT} و V_{IN} را ملاحظه و بر طبق آن جدول ۱ را پر کنید. دقت کنید در طول آزمایش ولتاژ ورودی ثابت باشد.

همچنین بر طبق جدول، منحنی‌های V_{OUT} بر حسب f و ϕ بر حسب f را در دستگاه مختصات نیم لگاریتمی رسم نمایید و در مورد رفتار مدار با توجه به منحنی‌های بد آمده توضیح دهید.

f	10	50	100	150	300	500	1000	3000	10 K	50 K	100 K
V_{OUT} (p-p)											
$\sin(\phi)$											
ϕ											

جدول ۱



۲ - مدار شکل ۲۲ را ببندید و فرکانس منبع را 10 Hz در نظر بگیرید. خروجی مدار را به یک کانال اسکوپ و ورودی را به کانال دیگر آن وصل نمایید. با تغییر فرکانس منبع مطابق

جدول ۲ تغییرات V_{OUT} و ϕ را در جدول ثبت نمایید. توجه کنید که در طول آزمایش ولتاژ ورودی باید ثابت باشد. همچنین بر طبق جدول، منحنی‌های V_{OUT} بر حسب f و ϕ بر حسب f را در دستگاه مختصات نیم

لگاریتمی رسم نمایید و در مورد رفتار مدار با توجه به نتیجه آزمایش و منحنی‌های بدست آمده توضیح دهید.

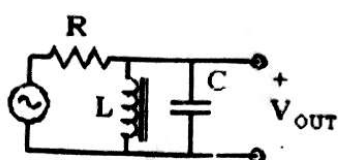
f	10	50	100	150	300	500	1000	3000	10 K	50 K	100 K
V_{OUT} (p-p)											

آزمایش شماره ۶

موضوع بررسی پاسخ فرکانسی مدارهای RLC سری و موازی

الف- پاسخ فرکانسی مدار RLC موازی، (فیلتر میان گذر)

- ۱- مدار شکل ۲۳ را بسازید- ابتدا در حالیکه دامنه سیگنال ورودی دارای مقدار دلخواهی است، با تغییر فرکانس ورودی دامنه خروجی را به ماکزیمم مقدار خود برسانید. در این حالت با تغییر دامنه سیگنال ژنراتور، ولتاژ خروجی، V_{OUT} را با استفاده از اسیلوسکپ روی $V_0 = 0.3 \text{ V (P-P)}$ تنظیم نمایید و فرکانس مربوطه را یادداشت نمایید.



$$R = 100 \text{ K } \Omega$$

$$L = 32 \text{ mH}$$

$$C = 0.22 \text{ } \mu\text{F}$$

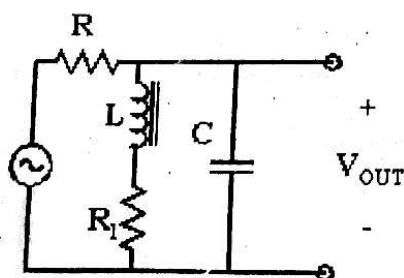
شکل ۲۳

- ۲- با افزایش و کاهش فرکانس حول فرکانس f_0 و با استفاده از اسیلوسکپ جدول ۱ را کامل کنید.

V_{OUT} (P-P)	$0.1 V_0$	$0.3 V_0$	$0.5 V_0$	$0.7 V_0$	$V_0 = 0.3 \text{ V}$	$0.7 V_0$	$0.5 V_0$	$0.3 V_0$	$0.1 V_0$
f					$f_0 =$				

جدول ۱- افزایش فرکانس >-----< کاهش فرکانس

- ۳- مدار شکل ۲۴ را ببندید و مانند مرحله ۱ جدول ۲ را کامل کنید. در این مرحله نیز ولتاژ خروجی، V_{OUT} را با استفاده از اسیلوسکپ روی $V_0 = 0.3 \text{ V (P-P)}$ تنظیم کنید.



$$R = 100 \text{ K } \Omega$$

$$L = 32 \text{ mH}$$

$$C = 0.22 \text{ } \mu\text{F}$$

$$R_1 = 15 \text{ } \Omega$$

شکل ۲۴

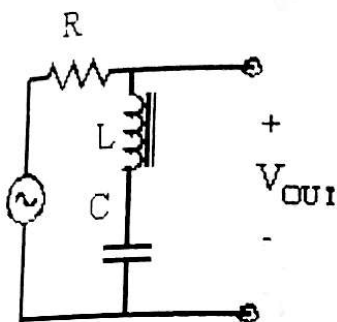
V_{OUT} (P-P)	$0.1 V_0$	$0.3 V_0$	$0.5 V_0$	$0.7 V_0$	$V_0 = 0.3 \text{ V}$	$0.7 V_0$	$0.5 V_0$	$0.3 V_0$	$0.1 V_0$
f					$f_0 =$				

جدول ۲- افزایش فرکانس >-----< کاهش فرکانس

- ۴ - منحنی ولتاژ خروجی بر حسب فرکانس را با توجه به مقادیر جدول ۲و در روی یک دستگاه مختصات رسم کنید. علت اختلال منحنی را توضیح دهید.
- ۵ - برای هر دو منحنی مقدار پهنای باند و ضریب کیفیت را بدست آورید.

ب- بررسی پاسخ فرکانس مدار RLC سری (فیلتر میان گذر)

- ۱- مدار شکل ۲۵ را ببینید - ابتدا در حالیکه دامنه سیگنال ورودی دارای مقدار دلخواهی است ، با تغییر فرکانس ورودی دامنه به مینی موم خود برسانید. سپس با تنظیم دامنه سیگنال ژنراتور، ولتاژ خروجی را با استفاده از اسیلوسکپ روی $mV (P-P)$ کنید. و فرکانس مربوط را یادداشت کنید.
- ۲ - با افزایش و کاهش حول فرکانس f_0 جدول ۳ را کامل کنید.



$$\begin{aligned} R &= 1 \text{ K}\Omega \\ L &= 32 \text{ mH} \\ C &= 0.22 \mu\text{F} \end{aligned}$$

شکل ۲۵

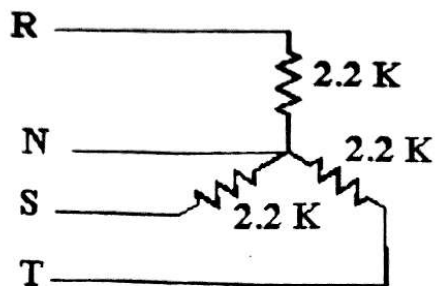
V_{OUT} (p-p)	$20 V_0$	$10 V_0$	$5 V_0$	$3 V_0$	$V_0 = 50\text{mV}$	$3 V_0$	$5 V_0$	$7 V_0$	$10 V_0$	$20 V_0$
f					$f_0 =$					

افزایش فرکانس > < کاهش فرکانس

جدول ۳

- ۳ - منحنی ولتاژ بر حسب فرکانس را برای جدول ۳ در روی یک دستگاه مختصات رسم کنید و مقدار پهنای باند و ضریب کیفیت این منحنی بدست آورید.

موضوع: بررسی مدارهای سه فاز و تصحیح $\cos\phi$
 ۱- در مدار شکل ۲۶ مقادیر زیر را اندازه گیری کنید.



شکل ۲۶

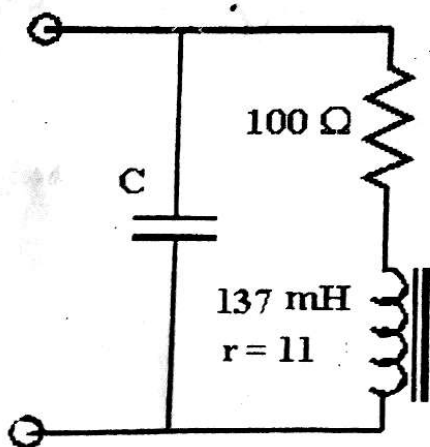
V_{RS} V_{ST} V_{TR}
 V_{RO} V_{SO} V_{TO}
 I_R I_S I_T I_O

۲- مدار معادل مثلث شکل ۲۶ را پیدا کنید و پس از بستن مدار به شبکه سه فاز مقادیر زیر را بخوانید.

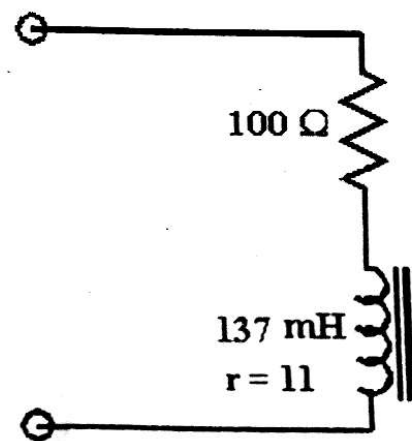
I_R I_S I_T I_{RS} I_{ST} I_{TR}

۳- مدار شکل ۲۷ مفروض است. اولاً $\cos\phi$ مدار را محاسبه کنید. ثانیاً مشخص کنید که برای تصحیح $\cos\phi$ که به مقدار ۰/۹۸ برسد، چه خازنی و به چه صورت باید در مدار قرار گیرد. سپس مدار شکل ۲۸ را ببینید و نتیجه بدست آمده از محاسبه را با آزمایش تحقیق کنید و در مورد روش آزمایش توضیح دهید. (محاسبه و آزمایش را برای فرکانس ۵۰ انجام دهید)

توجه: فرض بر این است که حداکثر ولتاژ دوسر خازن 1 V میتواند باشد.



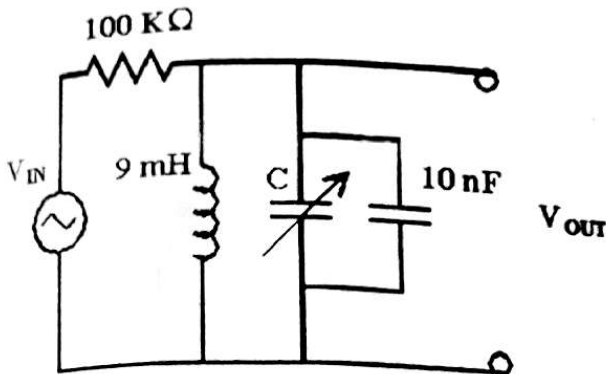
شکل ۲۸



شکل ۲۷

بررسی سری فوریه از طریق آزمایش :

۱ - مدار شکل ۲۹ را بسازید .



شکل ۲۹

۲- خازن متغیر را در حداکثر مقدار خود قرار دهید (از یک خازن صفحه ای و یک خازن سرامیکی بصورت موازی کنید)

منبع ولتاژ را در حالت سینوسی قرار داده و با تغییر فرکانس منبع دامنه V_{OUT} را به حداکثر برسانید . در این حالت حالت رزونانس است (برای تنظیم دقیق حالت رزونانس بهتر است با استفاده از منحنی لیسازو اختلاف فاز بین V_{OUT} را صفر نمود .) فرکانس منبع یعنی f_0 را یادداشت کنید.

۳- حال منحنی را در حالت موج مربعی قرار دهید و شکل موجهای V_{IN} و V_{OUT} را زیر هم رسم کنید .

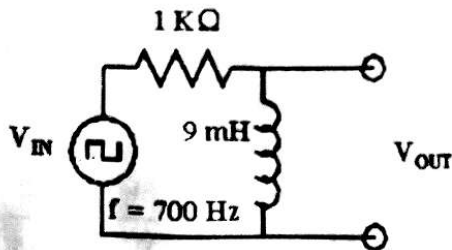
۴- با کاهش مقدار C در شکل ۲۹ و مشاهده تغییرات V_{OUT} هارمونی سوم و پنجم V_{IN} را روی صفحه اسکوپ و شکل موج خروجی را زیر منحنی های قبلی رسم نمایید . (برای کم کردن مقدار C ابتدا خازن عدسی را از مدار کنید و سپس خازن متغیر را کم کنید .)

۵- توضیح دهید که شکل موجهای خروجی در حالت های ۳ و ۴ چه رابطه ای با ورودی دارند .

آزمایش مدارهای مشق گیر و انکترال گیر

الف - آزمایش مدار مشق گیر

۱ - مدار شکل ۳۰ را ببندید. توسط اسکوپ شکل موجهای ورودی و خروجی را همزمان مشاهده کنید و آنها را زیرهم رسم نمایید.



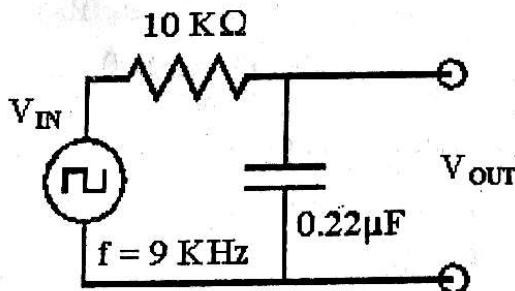
شکل ۳۰

۲ - ارتباط شکل موج خروجی را با ورودی توضیح دهید.

۳ - با چرخاندن کلید TIME / DIV به سمت راست شکل گسترده یکی از پهنای خروجی را رسم و در مورد آن توضیح دهید.

ب - آزمایش مدار انکترال گیر

۱ - مدار شکل ۳۱ را ببندید. توسط اسکوپ شکل موجهای ورودی و خروجی را همزمان مشاهده کنید و آنها را زیرهم رسم نمایید.



شکل ۳۱

۲ - ارتباط شکل موج خروجی را با ورودی توضیح دهید.

۳ - فرکانس منبع را در حدود 100 Hz قرار داده و خروجی و ورودی را همزمان مشاهده و حداقل دو پریود از V_{OUT} و V_{IN} را رسم نموده و V_{OUT} را با توجه به حالت گذرا تحلیل کنید.

۱- مدار شکل ۱-۲ را تشکیل دهید. هدف این است که با تغییر R_{SH} حالت‌های نوسانی، میرایی بحرانی و درین مشاهده و رسم نمائید.

الف - $R_{SH} = 4000 \Omega$ قرار دهید. در اینصورت رژیم حرکت نوسانی خواهد بود. یعنی با وصل کلید K، ورودی به θ_s ، لکه نورانی حول مقدار نهایی (θ_s) ، نوسان کرده و به سمت آن میرا میشود. با تغییر تنظیم 30 راروی θ_s ، تنظیم نمائید. برای رسم منحنی تغییرات $\theta = f(t)$ کافی است همزمان با وصل کلید K، کرونومتر را بکار انداخته و زمان رسیدن لکه نورانی از صفر تا اولین مقدار ماکزیمم را اندازه بگیرد. کلید را قطع کرده تا لکه نورانی به صفر برگردد. این بار زمان رسیدن لکه نورانی از صفر تا اولین می نیمم بگیرد و این عمل را برای چند نقطه تکرار کرده و جدول زیر را کامل کنید.

θ	$\theta_{max 1}$	$\theta_{min 1}$	$\theta_{max 2}$	$\theta_{min 2}$	$\theta_{max 3}$	$\theta_{min 3}$
0						
0						

ب - R_{SH} را بتدریج کاهش دهید. با این کار از نوسانات لکه نورانی کاسته شده و رژیم حرکت به سمت میرود. این عمل را تا جایی ادامه دهید که با وصل کلید K لکه نورانی در حداقل زمان و بدون نوسان به صفر برسد. در اینصورت رژیم حرکت گانوامتر، میرایی بحرانی خواهد بود. R_{SH} را یادداشت کرده و منحنی t را در این حالت رسم نمائید.

$R_{SH} =$ (میرایی بحرانی)

تذکر: کاهش R_{SH} باعث میشود که θ_s کم شود بنابر این پس از برقراری حالت میرایی بحرانی لازم است بوسیله پتانسیومتر θ_s راروی 30 تنظیم نمائید.

θ			
t			

ج - رژیم خزندگی را با قرار دادن $R_{SH} = 100 \Omega$ بوجود آورید. و منحنی $\theta = f(t)$ را رسم کنید.

θ			
t			

۲- در همان مدار شکل ۲-۱ در حالیکه $\theta_s = 30^\circ$ میباشد کلید K را قطع کنید. در اینصورت لکه نورانی حول نقطه صفر نوسان کرده و به سمت آن میرا میشود منحنی این نوسانات بنام منحنی نوسانات مدار باز گالوانومتر خوانده میشود (شکل ۶-۱). مختصات نقاط ماکزیمم و می نیمم این منحنی را بدست آورده و در جدول زیر یادداشت نمایید.

	$\theta_{\max 1}$	$\theta_{\min 1}$	$\theta_{\max 2}$	$\theta_{\min 2}$	$\theta_{\max 3}$	$\theta_{\min 3}$	$\theta_{\max 4}$	$\theta_{\min 4}$
θ	30°							
t	0							

۳- مقاومت داخلی گالوانومتر را با استفاده از دو روش زیر بدست آورده و با هم مقایسه کنید.

الف - روش تقسیم جریان بین مقاومت های موازی، مدار شکل ۴-۱ را تشکیل داده و با استفاده از آن R_g را بدست آورید. $\theta_{\max}$ را در این حالت 50 در نظر بگیرید.

ب - روش پل: پلی مطابق شکل ۳-۱ تشکیل دهید که گالوانومتر در یکی از شاخه های آن قرار گیرد. با تغییر مقاومت R_1 سعی کنید پل را متعادل کنید. پل وقتی متعادل است که قطع و وصل کلید K_2 تغییری در انحراف لکه نورانی ایجاد نکند (

$$R_g = R_1$$

۴- در همان مدار شکل ۳-۱، پس از اینکه پل تحریک گشته و لکه نورانی منحرف شده باشد چنانچه کلید K_1 باز شود مشاهده خواهد شد که لکه نورانی تحت یکی از سه رژیم حرکت گالوانومتر، به صفر باز میگردد حال مقاومت R_1 را طوری تغییر دهید که بازگشت لکه نورانی به نقطه صفر تحت رژیم میرایی بحرانی باشد، (کلید K_2 در این حالت باز است).

$$R_1 =$$

۵- برای بدست آوردن حساسیت جریانی گالوانومتر مداری مطابق شکل ۷-۱ تشکیل دهید

در این مدار $R_1 = 200\Omega$ و $R_2 = 2K\Omega$ انتخاب کنید. سپس کلید K را بسته و انحراف استاتیکی لکه نورانی، θ_s را یادداشت کنید.

$$\theta_s =$$

در این حالت مقدار E، (ولتاژ باطری) را توسط ولتمتر اندازه گیری کنید.

خواسته‌ها و سوالات آزمایش شماره ۱۰

- ۱- منحنی تغییرات $\theta = f(1)$ را برای سه رژیم حرکتی مختلف که در قسمت ۱ بدست آمده است بر روی میلی متری رسم کنید. و سپس با استفاده از منحنی نوسانی مقادیر λ و T را بدست آورید.
- ۲- منحنی نوسانات مدار باز کالونومتر را رسم کرده و از روی آن λ_a و T_a را بدست آورید.
- ۳- مقاومت میرایی بحرانی R_c را با استفاده از مدار شکل ۱-۲ و با استفاده از مدار پل محاسبه نمایید.
- ۴- حساسیت جریانی کالونومتر را با استفاده از نتیجه بدست آمده در قسمت ۵ تعیین کنید با توجه به اینکه ۱۰۰ صفحه مدرج کالونومتر برابر ۴۵ درجه و نتیجتاً انحراف ۵۰ آن معادل ۲۲/۵ درجه می‌باشد.
- ۵- در صورتیکه ترمز الکترومغناطیسی وجود نداشته باشد (یعنی مقاومت بی نهایت در مدار کالونومتر مستهلک کننده نوسانات صفر باشد) $(f=0)$ با اعمال جریان I به کالونومتر، منحنی تغییرات $\theta = f(1)$ صورت خواهد بود؟ جواب را از دو راه بدست آورید.
- الف - با استفاده از روابط ریاضی - (توجه کنید که در لحظه صفر مقدار انحراف و سرعت زاویه ای قاب صفر ب - با استدلال فیزیکی.
- ۶- چرا برای از بین بردن نوسانات قاب میتوان از یک مقاومت خارجی استفاده کرد؟
- ۷- چرا هنگام حمل و نقل کالونومتر بایستی دو سر آنرا اتصال کوتاه کرد؟
- ۸- چرا بایستی میدان مغناطیسی آهنربای داخلی کالونومتر را شعاعی کرد؟
- ۹- در کالونومترهای آویزان نقش نوارهای بالایی و پائینی را دقیقاً توضیح دهید؟
- ۱۰- اختلاف کالونومتر با صفحه مدرج یکنواخت با کالونومتر با صفحه مدرج غیر یکنواخت را توضیح دهید؟
- ۱۱- چرا معمولاً سعی میشود که کالونومتر در حالت میرایی بحرانی کار کند؟
- ۱۲- انواع کالونومتر را نام برده و موارد استعمال هر کدام را بنویسید.

۱- با استفاده از یک اهم متر مقدار تقریبی مقاومت‌های R_1 تا R_4 را اندازه بگیرید. دقت کنید که در هر اندازه گیری در صورت نیاز، صفر اهم متر را تنظیم نمایید.

$$R_1 = \quad R_2 = \quad R_3 = \quad R_4 =$$

۲- مقاومت R_1 را با روش ولت‌متر آمپر متر - شکل (۲-۲a)، و مقاومت R_2 را با استفاده از مدار شکل (۲-۲b) اندازه گیری کنید.

۳- مقاومت R_3 را با روش یک ولت‌متری شکل (۲-۶)، در دو حالت زیر اندازه گیری کنید.

الف) ولتاژ منبع تغذیه 1 V باشد.

ب) ولتاژ منبع تغذیه 10 V باشد.

مقاومت داخلی ولت‌متر را یادداشت نمایید $R_V =$

۴- مقاومت R_4 را با روش نشان داده شده در شکل (۲-۵) اندازه گیری نمایید. در این مدار R را مقاومت ثابت 110Ω در نظر بگیرید و با تغییر ولتاژ ورودی انحراف ماکزیمم آمپر متر را تنظیم کنید.
(در حالتیکه کلید K باز است $I = 100 \text{ mA}$ تنظیم نمایید).

مقاومت داخلی آمپر متر را یادداشت نمایید. $R_a =$

۵- همهٔ مقاومت‌های R_1 تا R_4 را توسط دستگاه پل موجود در آزمایشگاه اندازه گیری نمایید.

$$R_1 = \quad R_2 = \quad R_3 = \quad R_4 =$$

خواسته‌ها و سوالات آزمایش ۱۱

- ۱ - خطای نسبی روشهای مختلف اندازه گیری مقاومت را نسبت به قرائت پل برای تمام مقاومتها تعیین
- ۲ - مقدار بدست آمده برای مقاومت R_3 در کدام حالت ۳- الف و ۳- ب دقیق تر است ؟ چرا ؟
- ۳ - منحنی تغییرات مقاومت بین دو الکتروود بر حسب فاصله یعنی $R = f(L)$ را رسم کرده و از روی آن R_B را بدست آورید .
- ۴ - چرا نباید برای اندازه گیری مقاومت زمین به روش ولتمتر - آمپر متر از ولتاژ شبکه یا اتونتر استفاده کرد ؟
- ۵ - چرا مقاومت در فاصله کوتاهی از نقطه A سرعت افزایش مییابد ؟
- ۶ - چرا در فاصله چند متری از نقطه A مقدار مقاومت ثابت میماند ؟
- ۷ - چرا در منابع تولید انرژی الکتریکی نقطه خنثی را به زمین وصل میکنند ؟
- ۸ - چرا در اندازه گیری مقاومت محل اتصال زمین از جریان مستقیم نمیتوان استفاده کرد ؟
- ۹ - روش ولتمتر - آمپر متری برای اندازه گیری چه مقاومتهایی مناسب است ؟ چرا ؟
- ۱۰ - برای طرح یک اتصال زمین خوب چه کارهائی باید انجام داد ؟
- ۱۱ - فشار گامی و فشار تماسی را تعریف کنید .

- ۱- ظرفیت هریک از خازنهای مجهول C_{X1} و C_{X2} را از دو روش زیر تعیین کنید.
 - الف - روش ولتметр - آمپر متر (شکل ۳-۱)
 - ب - روش مقایسه ولتاژ (شکل ۳-۴)

۲- با استفاده از دستگاه بل ظرفیت و ضریب تلفات هر کدام از دو خازن فوق را تعیین کنید.

۳- ضریب خود القائی و مقاومت اهمی بوبین با هسته هوائی (L_{X1}, R_{X1}) و بوبین با هسته آهنی (L_{X2}, R_{X2}) (را با استفاده از روش سه ولت متری (شکل ۳-۱۰) تعیین کنید.

۴- ضریب خود القائی بوبین های فوق را با استفاده از روش ولت متری - آمپر متر (شکل ۳-۸) بدست آورید. برای تعیین مقاومت اهمی سیم پیچها از نتایج قسمت قبلی استفاده کنید.

۵- ضریب خود القائی و ضریب کیفیت (Q) هر یک از سیستم پیچها را با استفاده از دستگاه پل بدست آورید.

۶- با استفاده از دستگاه پل همیچنین مقاومت اهمی سیم پیچها را بدست آورید.

۷- ضریب القاء متقابل دو سیم پیچ را با دو روش زیر اندازه گرفته و نتیجه را با هم مقایسه کنید.

الف (روش ولت متری - آمپر متر - شکل ۳-۱۳)

ب (روش اتصال دو سیم پیچ بطور سری شکل ۳-۱۴) . (در این آزمایش لازم است R_1 و R_2 را با استفاده از پل یا اهم متر بدست آورید) .

خواستهها و سؤالات آزمایش شماره ۱۲

- ۱- خطای نسبی هر کدام از روشهای تعیین ظرفیت را نسبت به روش پل بدست آورید.
- ۲- با استفاده از نتایج قسمت ۲ مدار معادل هر کدام از خازنها را با ذکر مقادیر رسم کنید.
- ۳- خطای نسبی هر کدام از روشهای تعیین ضریب القائی را نسبت به روش پل بدست آورید.
- ۴- با استفاده از نتایج قسمت ۵ مقاومت اهمی هر یک از سیم پیچها را محاسبه نموده و با مقادیر بدست آمده در در قسمت ۶ مقایسه کنید. علت اختلاف یا عدم اختلاف را بیان نمائید.
- ۵- مثلث جریانها را برای روش سه آمپر متری تعیین L_X و R_X رسم کرده و روابط لازم را بنویسید.
- ۶- یک پل برای اندازه گیری ظرفیت خازن را نام برده و مدار الکتریکی آنرا رسم کنید.
- ۷- ضریب کیفیت یک سیم پیچ و یا یک خازن را تعریف کنید.
- ۸- در آزمایش اندازه گیری ضریب القاء متقابل به روش اتصال دو سیم پیچ بطور سری از روی انحراف عقربه آمپر متر چگونه میتوان جهت موافق یا مخالف بودن دو سیم پیچ را تعیین کرد؟
- ۹- مداری طرح کنید که با استفاده از یک ولت متری و یک مقاومت معلوم بتوان ضریب القاء متقابل دو سیم پیچ را اندازه گرفت.
- ۱۰- تفاوت خازن های الکترولیتی و غیر الکترولیتی را بیان کنید. (از نظر مدار معادل)

[illegible]

آمپر متر نمونه

رئوسا

متغیر

R_m

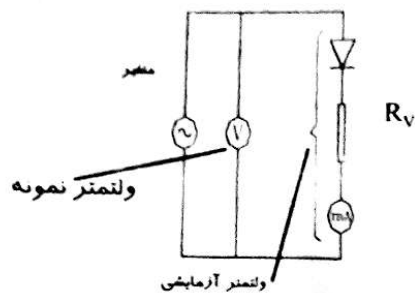
mA

R_s

آمپر متر آزمایشی

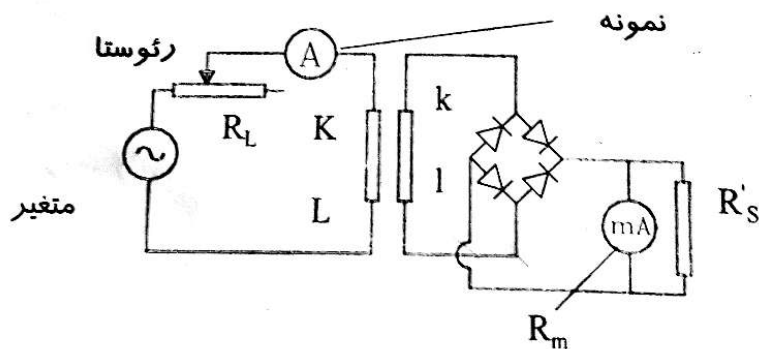
[illegible]

۳- میلی آمپر متر مذکور را مطابق شکل زیر به یک ولت متر و ولتی AC (با یکسوساز نیم موج) تبدیل کرده و منحنی خطای آنرا نسبت به ولت متر نمونه رسم کنید. (R_V را اهم در نظر بگیرید).



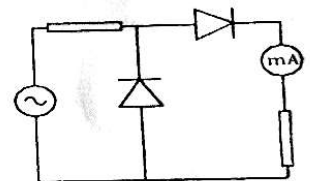
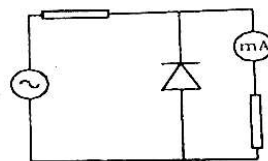
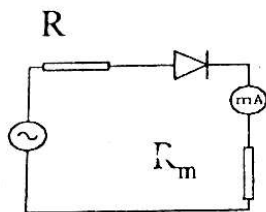
ولت متر نمونه									
ولت متر آزمایشی									
در صد خطا									

۴- ابتدا محاسبات لازم برای تبدیل میلی آمپر متر موجود در آزمایشگاه به یک آمپر متر mA - AC (با یکسوساز تمام موج) را انجام دهید و سپس با استفاده از ترانس جریان (مطابق شکل زیر) حوزه سنجش آنرا به ۵ برابر افزایش داده و از طریق آزمایش منحنی خطای آنرا نسبت به آمپر متر نمونه رسم کنید.

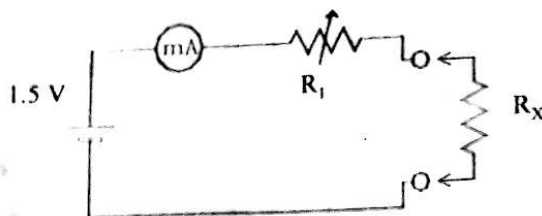


آمپر متر نمونه									
آمپر متر آزمایشی									
در صد خطا									

- ۱- فرق بین مبدل جریان و مبدل ولتاژ چیست ؟
- ۲- مقاومت کل مدار را در آمپر متر و ولنتر DC که گسترش حدود داده اند از چه روابطی بدست می آید ؟
- ۳- اگر محل شنت آمپر متر کنیف یا شل باشد در مقدار اندازه گیری چه تاثیری ایجاد میکند ؟
- ۴- مزایا و معایب ترانسفورماتورهای اندازه گیری را نسبت به مقاومتیهای شنت و سری بنویسید .
- ۵- چرا در دستگاههای اندازه گیری یا قاب گردان و یکسو کننده که برای اندازه گیری کمینهای متناوب بکار میروند از مدار صافی استفاده نمیشود ؟
- ۶- مزایا و معایب مدارهای زیر را برای تبدیل میلی آمپر متر جریان مستقیم به میلی آمپر متر جریان متناوب نسبت بهم توضیح دهید .



۱- میلی آمپر متر موجود را مطابق شکل ، به یک اهم متر سری تبدیل کرده و جدول زیر کامل کنید .
 مقادیر I_0 (حداکثر انحراف میلی آمپر متر)
 و r (مقاومت داخلی باطری)
 و R_m (مقاومت داخلی میلی آمپر متر) را
 یادداشت کرده و با استفاده از انحراف نیم اشل
 R_x را بدست آورید .



I_x											
R_x											
f											
ρ											

۲- میلی آمپر متر موجود فوق را مطابق مدار شکل ۵-۳ به یک اهمتر موازی تبدیل کرده و جدول زیر را تکمیل
 نمایید.

I_x											
R_x											
f											
ρ											

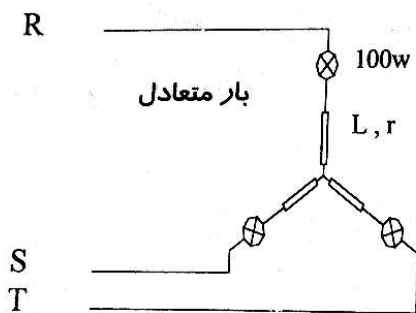
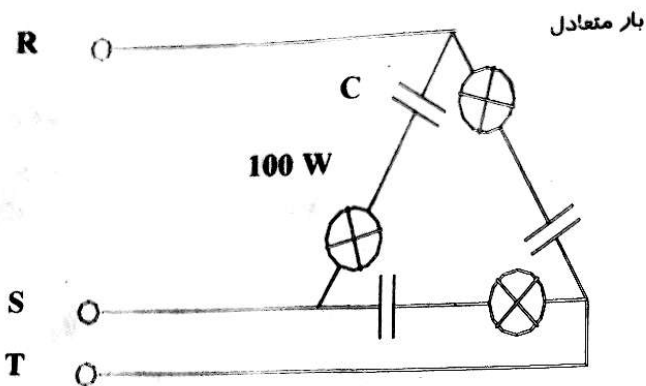
خواسته‌ها و سؤالات آزمایش ۱۴

- ۱- منحنی تغییرات I_x برحسب R_x را برای حالت اهم متر سری مورد آزمایش، بر روی یک محور مختصات رسم نمایند.
- ۲- منحنی تغییرات f برحسب ρ را برای حالت اهمتر سری مورد آزمایش، بر روی یک محور مختصات رسم کنید.
از روی این منحنی‌ها صفحه اهم متر را مدرج کنید.
- ۳- منحنی تغییرات $f = \varphi(\rho)$ را برای اهم متر موازی آزمایش ۲ رسم کنید و از روی این منحنی صفحه اهمتر مدرج کنید.
- ۴- برای اهم متر سری فوق مقادیر E و R_1 را طوری تعیین کنید که این اهمتر با همین درجه بندی به یک اهمتر رنج $R \times 10$ تبدیل شود.
- ۵- چرا درجه بندی اهمترها غیر خطی است؟
- ۶- دقیقترین دستگاههای اندازه گیری مقاومت را نام برده و علت دقیق بودنشان را توضیح دهید.
- ۷- چرا باید در استفاده از اهم متر دقت نمود تا اهم متر فقط به المانهای Passive (مانند مقاومت) وصل شود به شبکه اکتیو وصل نشود.
- ۸- چنانچه دو اهمتر سری مشابه را با یک مقاومت مجهول سری کنیم هر کدام از اهمترها چه انحرافی خواهد داشت؟ و چه مقدار را نشان خواهند داد؟
- ۹- اهمترهای سری و موازی هر کدام برای اندازه گیری چه مقاومت‌هایی مناسبند؟ چرا؟

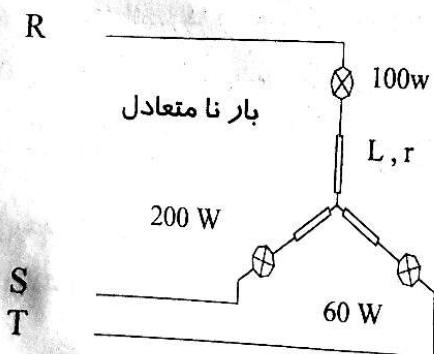
آزمایش شماره ۱۵

۱- با استفاده از شکلهای (۳-۶)، (۴-۶)، (۱۳-۶) و (۱۴-۶) قدرتهای اکتیو و راکتیو بار الفانی یک فاز موجود را از دو روش بدست آورید.

۲- مداری مطابق شکل زیر تشکیل داده و هر کدام از قدرتهای اکتیو و راکتیو آن را با استفاده از مدار شکل های (۱۰-۶) و (۱۵-۶) اندازه گیری کنید.

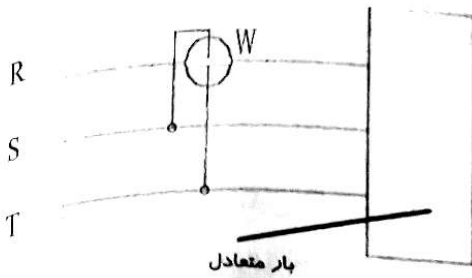


۳- مداری مطابق شکل زیر تشکیل داده و قدرت اکتیو آنرا با استفاده از شکلهای (۱۱-۶) و (۱۲-۶) از دو روش اندازه گیری کنید



۴- مداری مطابق شکل زیر تشکیل داده و قدرت راکتیو آنرا با استفاده از شکل ۲۱-۶b اندازه گیری کنید.

۱- در مدار مقابل واتمتر چه توانی را در بار متعادل اندازه گیری میکند؟ از طریق دیاگرام برداری ثابت کنید

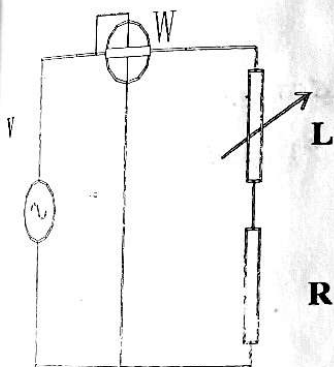


۲- چنانچه در یک مدار سه فاز قدرت مصرفی را به روش دو واتمتری اندازه گیری نمائیم درستی رابطه زیر را تحقیق کنید (P_1 و P_2 اعدادی هستند که واتمترها نشان میدهند)

$$\tan \phi = \sqrt{3} \frac{P_1 - P_2}{P_1 + P_2}$$

۳- اگر سیم پیچی یکی از دو بوبین واتمتری معکوس شود عقربه آن در جهت عکس منحرف شود این پدیده بطریقه ریاضی بررسی کنید.

۴- زاویه ϕ (اختلاف فاز) در بار متعادل چه تاثیری روی انحراف واتمترها در روش دو واتمتری (آرون) دارد



۵- اگر در مدار مقابل ضریب خود القائی سلف کم شود در انحراف واتمتر چه تغییری حاصل میشود؟

۶- اگر یک مدار متر را به جریان مستقیم وصل کنیم چه اتفاقی ممکن است بیفتد؟

۷- چرا حداکثر دقت واتمترها در جریان مستقیم میباشد؟

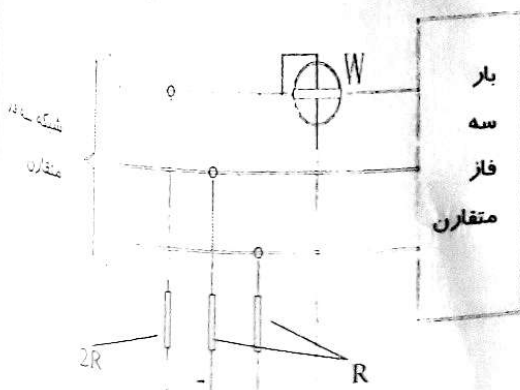
۸- عناصر لازم برای تبدیل یک واتمتر به وارمتر را نام برده و مدار آنرا ترسیم کنید.

$$P = R \frac{I^2 - I_R^2 - I_L^2}{2} \quad \text{فرمول ۹}$$

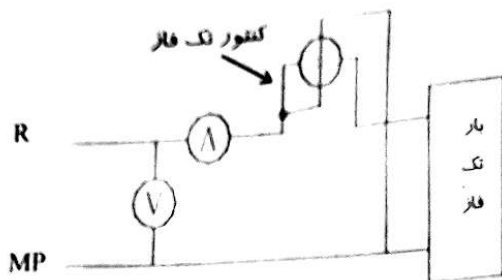
برای اندازه گیری قدرت در مدار شکل ۶-۶ را اثبات کنید.

۱۰- در شکل مقابل واتمتر چه کسری از

کل توان بار را نشان میدهد (واتمتر ایده ال میباشد)

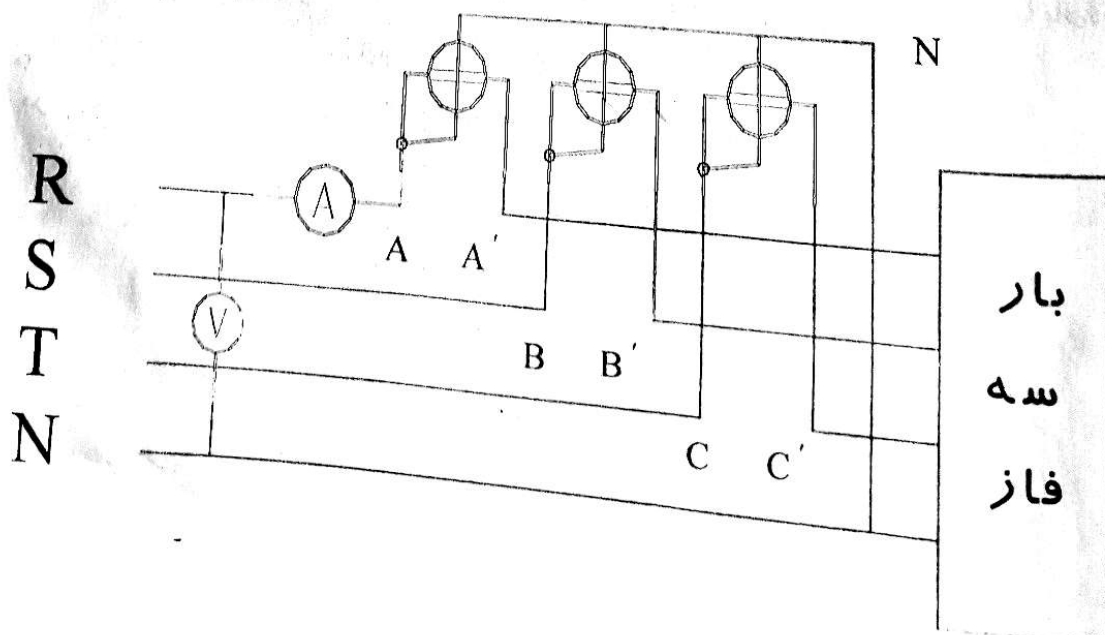


۱- مدار کنتور یک فاز را مطابق شکل زیر بسته و سپس منحنی خطای کنتور $\beta = f(p)$ را برای یک مصرف کننده
 نامی در بارهای ۱ و ۲ و ۳ و ۴ و ۵ آمپر رسم کنید
 برای اینکار زمان ۵ دور صفحه آلومینیومی را اندازه
 گرفته و با توجه به روابط گفته شده جدول مربوطه را
 تکمیل و منحنی خطای کنتور را ترسیم کنید.
 ثابت اسمی کنتور را یادداشت نمایید.



	1	2	3	4	5
I [A]					
V					
t					
C					
$\beta \%$					

۲- مدار کنتور سه فاز را مطابق شکل زیر ببینید و منحنی خطای کنتور سه فاز متعادل را در بارهای ۱ و ۲ و ۳ و ۴ و ۵ آمپر رسم کنید. ثابت اسمی کنتور سه فاز را یادداشت کنید.



	1	2	3	4	5
$I[A]$					
V					
t					
C					
$\beta \%$					

خواسته‌ها و سوالات آزمایش شماره ۱۶

- ۱- منحنی $n = f(p)$ یعنی عدد دور کنتور نسبت به بار را اگر خطای کنتور صفر باشد رسم کنید. (برای کنتور یکفاز و سه فاز) سپس منحنی $n' = f(p)$ یعنی عدد دوره واقعی کنتور را روی همان محورهای مختصات رسم کنید.
- ۲- اگر آهنربای دائم کنتور را برداریم در کنتور چه عیبی ایجاد میشود؟
- ۳- دستگاه ایست و ممانعت از گردش بی باری صفحه آلومینیومی کنتور چیست؟
- ۴- در مورد منحنی‌های $\beta = f(p)$ که رسم کرده اید توضیح دهید.
- ۵- چنانچه بخواهیم با کنتور اکتیو، انرژی را اندازه گیری کنیم چه تغییری لازم است در مدار خارجی بدهیم؟
- ۶- اگر سیم پیچی ولتاژ کنتور را از شبکه قطع کنیم و سیم پیچی جریان زیر بار باشد آیا باز هم کنتور کار میکند؟ این صورت گشتاور محرک کنتور چقدر است؟
- ۷- برای تغییر دادن جهت گردش کنتور چه باید کرد؟